	פוטו-טרנזיסטור חיישן אור דיגיטלי	שם
	36134	מספר קטלוגי
	15x15x7,5mm	גודל
	1,7g	משקל
	NPN סיליקון פוטו-טרנזיסטור למחסום אור דיגיטלי	סוג

תיאור: חיישן המעביר מידע דיגיטלי לבקר (0/1) בהתאם למצב התאורה עליו (מואר/לא מואר)

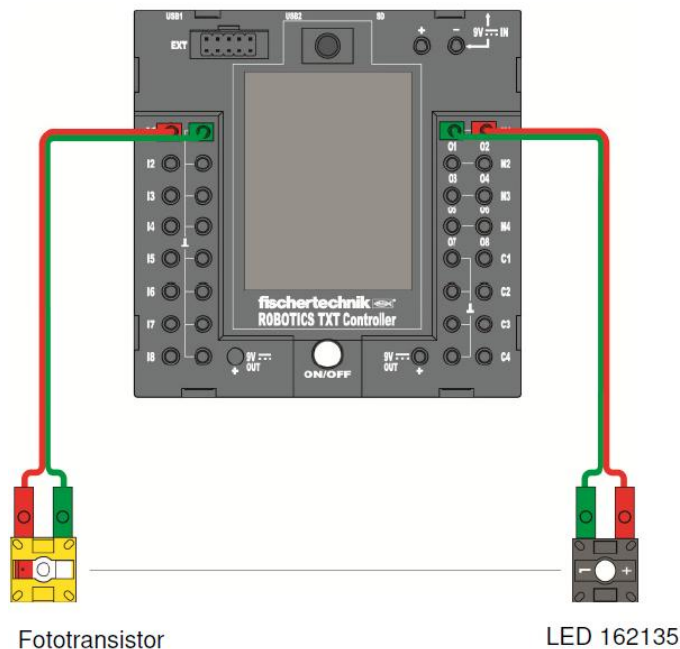
קולט-פולט מתח  $35V - VCE$   
קולט זרם  $15mA - IC$   
קולט זרם  $75mA - ICS$

חיווט מחסום האור: 2 כניסות חיישן, 2 כניסות מנורת לד

טווח ערכים מוחזרים מהחיישן: 0/1

חיבור מחסום האור לבקר: החיישן יחובר לכניסת קלט 1/18, מנורת הלד שמולו תחובר לכניסת פלט M1-M4

**תרשים חיבור לבקר:**



### Scratchx

**כאשר לחצים על**

הגדר סוג קלט I1 ל מחסום אור

**לעולמים**

**אם** האם מחסום אור I1 סגור

הפעל מנוע M1 במהירות 8 קדימה

הפעל מנוע M2 במהירות 8 קדימה

**ואם לא**

הפעל מנוע M1 במהירות 0 קדימה

הפעל מנוע M2 במהירות 0 קדימה

**אם** מחסום אור I1 נפתח

קבע מהירות מנוע M1 ל 0 קדימה

קבע מהירות מנוע M2 ל 0 קדימה

**אם** מחסום אור I1 נסגר

קבע מהירות מנוע M1 ל 8 קדימה

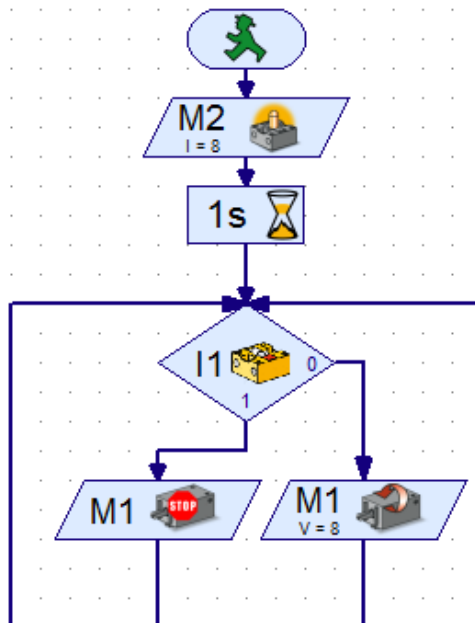
קבע מהירות מנוע M2 ל 8 קדימה

בודקים את מצב חיישן האור הדיגיטלי, הממוקם מול הנורה לציירת מחסום אור, בלולאה אינסופית כך שכאשר החיישן חש בהפרעה וכמות האור פחתה, המנועים יופעלו והרכב יסע קדימה כאשר אין הפרעה למחסום האור המנועים יקבלו פקודות לא לפעול (לפעול במהירות 0)

מימוש אלטרנטיבי העובד עם שתי פקודות כובע של הרובוט ללא צורך בפקודות סקראץ' נוספות.

כאשר החיישן חש בהפרעה וכמות האור פחתה, המנועים יופעלו והרכב יסע קדימה כאשר אין הפרעה למחסום האור המנועים יקבלו פקודות לא לפעול (לפעול במהירות 0)

### ROBOPro



מדליקים את הנורה הממוקמת מול חיישן האור הדיגיטלי

ממתנים שניה אחת

בודקים בלולאה אינסופית את מצבו של חיישן האור הדיגיטלי כאשר הוא מחזיר 0, כלומר מחסום האור נשבר והוא אינו מואר עוד, נפעיל את המנוע - אחרת נעצור אותו